



复旦大学数学科学学院 数学综合报告会

报告题目：多智能体系统的分析、估计与控制

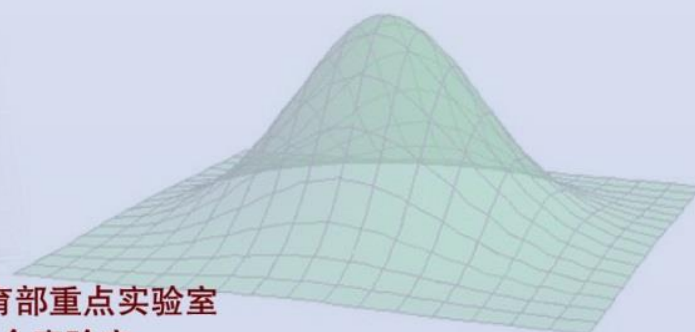
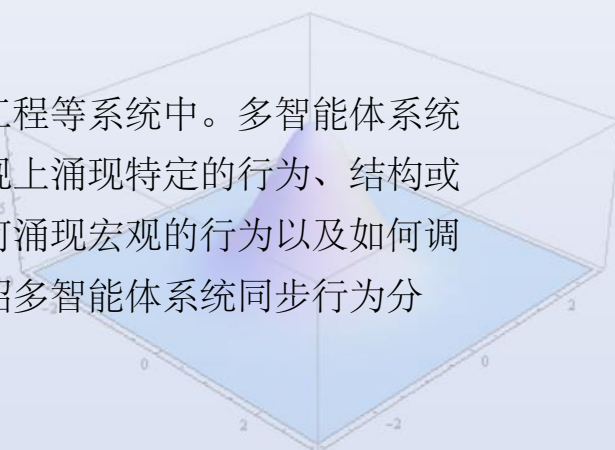
报告人：刘志新 研究员 (中国科学院数学与系统科学研究院)

时间：2026-10-26 星期一 10:00-11:00

地点：光华东主楼1801

报告摘要：

多智能体系统广泛存在于生物、物理、化学、工程等系统中。多智能体系统由多个局部相互作用的智能体组成，系统在宏观上涌现特定的行为、结构或功能。理解局部相互作用的多智能主体系统如何涌现宏观的行为以及如何调控是系统控制领域的根本任务。本报告将介绍多智能体系统同步行为分析、协同估计与控制的相关成果。



非线性数学模型与方法教育部重点实验室
中法应用数学国际联合实验室
上海市现代应用数学重点实验室
复旦大学数学研究所